

Übungsbetreuung: Stefan Liebler (stefan.liebler@kit.edu) (Raum 12/03 - Geb. 30.23)

Aufgabe 1: Lösen von Bewegungsgleichungen - Integration

Betrachten Sie den Wurf eines Balles mit der Masse m im konstanten Gravitationsfeld, d.h. eine Bewegung $\vec{r}(t)$ beschrieben durch die Bewegungsgleichung

$$m\ddot{\vec{r}}(t) = \vec{F} = -mg\vec{e}_z$$

mit den Anfangsbedingungen $\vec{r}(0) = (0, 0, 0)^T$ und $\vec{v}(0) = (v \cos \alpha, 0, v \sin \alpha)^T$, wobei α den anfänglichen Wurfwinkel zum Erdboden bezeichnet und $g \approx 9.81 \frac{m}{s^2}$ die Erdbeschleunigung ist, die in negative z -Richtung wirkt.

- Bestimmen Sie die Form der Bahnkurve, indem Sie die Bewegungsgleichung unter Benutzung der Anfangsbedingungen integrieren, und berechnen Sie dadurch $\vec{r}(t)$. Gehen Sie komponentenweise vor. Welche Form haben $x(t)$ und $z(t)$? Drücken Sie zuletzt z in Abhängigkeit von x aus. Welcher Form entspricht $z(x)$?
- Bei welchem anfänglichen Winkel α_{\max} erreicht man die maximale Wurfdistanz x_{\max} ?
Hinweis: Hierfür muss zunächst die Zeit t_{fin} berechnet werden, wobei $z(t_{\text{fin}}) = 0$, welche eingesetzt in $x(t)$ eine Gleichung für $x(\alpha)$ ergibt. Für ein bestimmtes α_{\max} erreicht $x(\alpha)$ ein Maximum x_{\max} .

Aufgabe 2: Lösen von Bewegungsgleichungen - Exponentialansatz

Der eindimensionale harmonische Oszillator, ohne Reibung und ohne Berücksichtigung der Gravitationskraft, ist durch folgende Bewegungsgleichung beschrieben

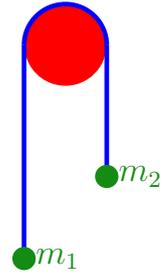
$$m\ddot{x}(t) = F(x) = -kx(t) \quad \implies \quad m\ddot{x}(t) + kx(t) = 0, \quad (1)$$

wobei $x(t)$ die zeitabhängige Auslenkung, m die Masse und $F(x) = -kx$ die lineare Rückstellkraft bezeichnen. Die Anfangsbedingungen zum Zeitpunkt $t = 0$ seien durch $x(0) = x_0$ (Anfangsauslenkung) und $\dot{x}(0) = v_0$ (Anfangsgeschwindigkeit) gegeben. Wir möchten die Lösung $x(t > 0)$ für dieses Anfangswertproblem durch einen Exponentialansatz ermitteln.

- Benutzen Sie den Ansatz $x_A(t) = c_\lambda e^{\lambda t}$: Durch Einsetzen in Gleichung (1) ergibt sich eine quadratische Gleichung und zwei Lösungen für λ , $\lambda_1(k, m)$ und $\lambda_2(k, m)$, welche zwei Lösungen $x_1(t)$ und $x_2(t)$ bedingen. Deren lineare Superposition $x(t) = x_1(t) + x_2(t)$ führt dann zur allgemeinen Lösung.
- Um die Parameter c_{λ_1} und c_{λ_2} zu bestimmen, setzen Sie nun die Anfangsbedingungen für $x(t = 0) = x_0$ und $\dot{x}(t = 0) = v_0$ ein.
- Verwenden Sie $\frac{k}{m} = \omega^2$, um die Ausdrücke $x(t)$ und $v(t)$ weiter zu vereinfachen.
Hinweis: Nutzen Sie die Identitäten $\sin(x) = \frac{1}{2i}(e^{ix} - e^{-ix})$ und $\cos(x) = \frac{1}{2}(e^{ix} + e^{-ix})$.
- Formulieren Sie nun die Energie $E = T + V = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2$ in Abhängigkeit der Anfangsbedingungen x_0 und v_0 .

Aufgabe 3: Bewegungsgleichungen durch Lagrange - Atwood'sche Fallmaschine

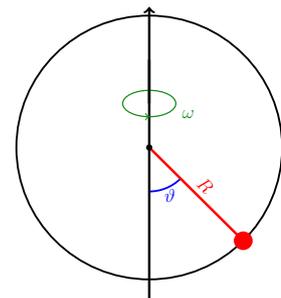
Im dreidimensionalen Raum im Schwerfeld der Erde mit Beschleunigung g ist im Ursprung eine frei drehbare Rolle befestigt. Über diese läuft eine Schnur mit fester Länge l , die zwei Massen m_1 an Position z_1 und m_2 an Position z_2 verbindet, die sich in nur z -Richtung frei bewegen können. Somit können Sie die x - und y -Richtung vernachlässigen.



- Welche Zwangsbedingungen gibt es? Finden Sie passende generalisierte Koordinaten für die verbleibenden Freiheitsgrade.
- Stellen Sie die Lagrange-Funktion auf, indem Sie zuvor folgende Schritte ausführen:
 - Beginnen Sie mit dem Potential V des Gesamtsystems (beide Massen). Das Potential einer Masse m im Schwerfeld ist gegeben durch $V = mgz$.
 - Berechnen Sie nun die kinetische Gesamtenergie T des Systems.
- Bestimmen Sie nun die Bewegungsgleichungen mit Hilfe der Euler-Lagrange-Gleichungen.

Aufgabe 4: Bewegungsgleichungen durch Lagrange - Perle auf Drahring

Eine Perle mit Masse m kann reibungsfrei auf einem Drahring mit Radius R rotieren. Der Ring wiederum rotiere mit konstanter Winkelgeschwindigkeit ω um seinen Durchmesser im Schwerfeld der Erde, siehe nebenstehende Skizze.



- Formulieren Sie die Zwangsbedingungen und zeigen Sie, dass diese durch die Parametrisierung
$$x = R \sin \vartheta \cos \omega t, \quad y = R \sin \vartheta \sin \omega t, \quad z = R \cos \vartheta$$
erfüllt sind. Identifizieren Sie die generalisierte Koordinate.
- Stellen Sie die Bewegungsgleichung mit Hilfe der Euler-Lagrange-Gleichungen auf.
Hinweis: Es ist $T = \frac{m}{2}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)$ und V gemäß vorheriger Aufgabe 3.
- Integrieren Sie die Bewegungsgleichung für $\vartheta \ll 1$.
Hinweis: Entwickeln Sie in ϑ bis zur ersten nicht verschwindenden Ordnung.